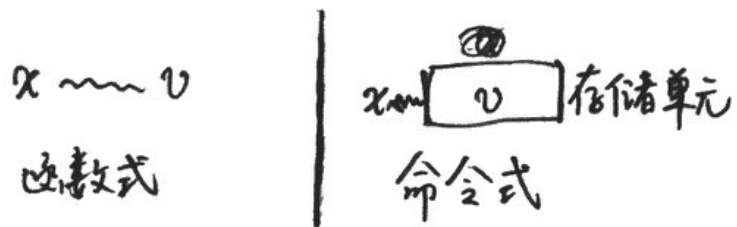


存储器和指针

「函数式」的特性已经被我们^{几乎}网罗尽了，下面是时候向「命令式」进军了。二者的不同在哪儿呢？一言以蔽之：函数式编程更高层，不关心内存的问题，变元符号仅仅是指代抽象值的符号；命令式编程更底层，涉及内存的问题，变量名与内存地址绑定在一起，指代内存中的量。



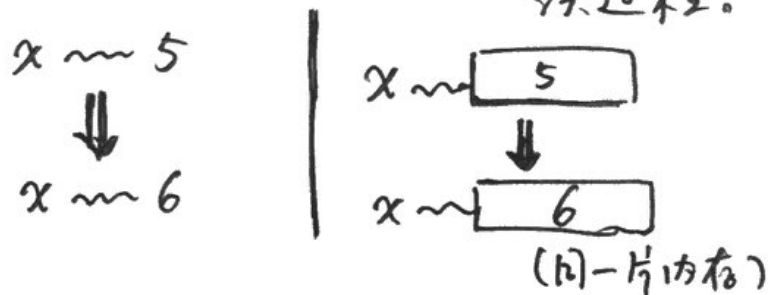
因而，用λ演算写

```
let x = 5 in
  let x = x + 1 in
    x
```

和用C语言写

```
int x = 5;
x = x + 1;
```

的效果是不同的。前者只是重新绑定了 x 与值；后者却改变了存储单元中的内容，且改动永久地影响后续过程。



于是，在命令式语言中，语句的执行会产生「副作用」，并通过存储器保持下来，对今后持续产生影响。这也是为什么命令式语言可以用for循环对一个变量反复迭代，并计算出所需结果，而函数式语言则须通过递归方可实现。

你或许要问：命令式又有什么好呢？

从纯粹计算的角度讲，函数式语言更高级、简洁，但是，如今的计算机不能胜任「计算」，还能输入、产出甚至交互。在纯计算以外的领域，「副作用」是有必要的。试想一个最简单的记帐系统，人们用它来管理、保存帐目，并且要求它能「随调随用」甚至具备「共享」功能。凭借纯粹的函数式语言，我们根本无法把帐目信息记录到存储器上，或是通过网络传输给别人。待我们重新运行之时，一切又打回原形，前功尽弃。

事实上，从另一个角度想，也能证明「命令式」的必要性。计算机的架构完全是基于存储器及状态转移的，因此，计算机软件无法完全脱离存储的

概念。（至少，编译器和操作系统无法用纯函数式实现。）

既然要引入存储器，那么就要有如下两点考虑：

1° 程序运行不再是单纯的「代码变换」，而应为「代码 + 存储器内容的变换」。单步运行的判断形式势必得改成

$$\langle M, t \rangle \rightarrow \langle M', t' \rangle$$

其中 M 是存储器内容， t 与 t' 则为代码。

2° 必须提供读、写存储器的接口，以便程序员 ~~能~~ 操纵存储器。

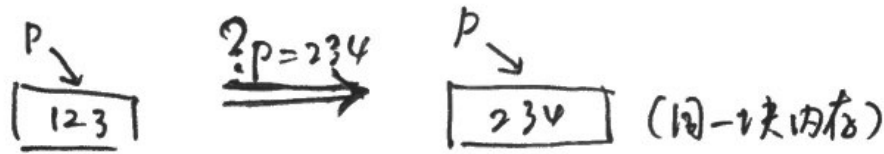
其中，1° 是语义层面的，2° 是语法层面的。我们从 2° 说起。我们可设计如下的原型：

- ~~alloc~~ "alloc 123" 将开辟一块内存单元，往里面放入值 123，并返回指向

该内存区域的指针。(功能类似于C的 malloc, 只不过多了一个初始化操作。)

• 设 p 是一个指针, 那么 " $?p$ " 将取出 p 所指的內容。(类似于C的 $*p$)

• 设 p 是一个指针, 那么 " $?p=234$ " 将把 p 所指的內容改写为 234。
(类似于C的 $*p=234$)



~~利用~~ 顺序执行的

• 利用 ";" 间隔语句, 比如

let $p = \text{alloc } 1$ in

$?p = ?p + 10$;

$?p = ?p / 2$;

$?p$

之所以要引入这一特性, 是因为我们现在

这里, 我们采取了ML和Java中的处理, 不允许用户手动操纵地址, 因而灵活性稍逊于C/C++;

可持久化数据始终得凭借一良眼可看出 Null 类型是与 null 匹配的。C/C++ 的类库来获取。但扩展之并不困难。正

「面向副作用编程」, 顺序执行的逻辑是最常见的。

def 表达式.

$t ::= \dots | \text{alloc } t | ?t | ?t = t | l | t ; t | \text{null}$

其中 l 比较特殊, 用于代指「内存地址」, 其取值范围应预先定义好, 比如 \mathbb{Z} 。程序员书写程序时是用不着它的; 它~~仅~~仅为解释器所用。null 是一个占位符似的无用之物, 用途以后再說。

def 值.

$v ::= \dots | l | \text{null}$

def 类型

$T ::= \dots | T \text{Ptr} | \text{Null}$

简单说, null/Null 即「空」; 即「没什么好说的」; 即「结果不重要, 重点看过程」。

下面来看1° (语义)。因为仅有「alloc...」和「?t:=...」两种语句可能修改寄存器，所以，在下面的定义中，这两种情形值得重点关注。~~其他情形，在~~
~~原书~~

def. 单步执行

判断形式: $\langle M, t \rangle \rightarrow \langle M', t' \rangle$

判断规则:

$$\frac{\langle M, t \rangle \rightarrow \langle M', t' \rangle}{\langle M, \text{alloc } t \rangle \rightarrow \langle M', \text{alloc } t' \rangle} \quad [E\text{-ALLOC}]$$

$$\star \frac{l \text{ 是寄存器 } M \text{ 中空闲的单元} \rightsquigarrow \text{简称为 } l \notin \text{dom } M}{\langle M, \text{alloc } v \rangle \rightarrow \langle M[l \mapsto v], l \rangle} \quad [E\text{-ALLOC-VAL}]$$

$$\frac{\langle M, t \rangle \rightarrow \langle M', t' \rangle}{\langle M, ?t \rangle \rightarrow \langle M', ?t' \rangle} \quad [E\text{-RETRIEVE}]$$

$$\frac{l \in \text{dom } M \quad M(l) = v}{\langle M, ?l \rangle \rightarrow \langle M, v \rangle} \quad [E\text{-RETRIEVE-VAL}]$$

$$\frac{\langle M, t_1 \rangle \rightarrow \langle M', t'_1 \rangle}{\langle M, ?t_1 := t_2 \rangle \rightarrow \langle M', ?t'_1 := t_2 \rangle} \quad [E\text{-ASSIGN-L}]$$

$$\frac{\langle M, t_2 \rangle \rightarrow \langle M', t'_2 \rangle}{\langle M, ?t_1 := t_2 \rangle \rightarrow \langle M', ?t'_1 := t'_2 \rangle} \quad [E\text{-ASSIGN-R}]$$

$$\star \frac{l \in \text{dom } M}{\langle M, ?l = v \rangle \rightarrow \langle M[l \mapsto v], \text{null} \rangle} \quad [E\text{-ASSIGN}]$$

$$\frac{\langle M, t_1 \rangle \rightarrow \langle M', t'_1 \rangle}{\langle M, t_1 t_2 \rangle \rightarrow \langle M', t'_1 t_2 \rangle} \quad [E\text{-APPLY-L}]$$

$$\frac{\langle M, t_2 \rangle \rightarrow \langle M', t'_2 \rangle}{\langle M, v_1 t_2 \rangle \rightarrow \langle M', v_1 t'_2 \rangle} \quad [E\text{-APPLY-R}]$$

$$\frac{}{\langle M, (\lambda x.t) v_2 \rangle \rightarrow \langle M, t[x/v_2] \rangle} \quad [E\text{-APPLY}]$$

$$\frac{\langle M, t_1 \rangle \rightarrow \langle M', t'_1 \rangle}{\langle M, \text{let } x = t_1 \text{ in } t_2 \rangle \rightarrow \langle M', \text{let } x = t'_1 \text{ in } t_2 \rangle} \quad [E\text{-LET-L}]$$

$$\frac{}{\langle M, \text{let } x = v_1 \text{ in } t_2 \rangle \rightarrow \langle M, t_2[x/v_1] \rangle} \quad [E\text{-LET-R}]$$

$$\frac{\langle M, t_1 \rangle \rightarrow \langle M', t'_1 \rangle}{\langle M, t_1 ; t_2 \rangle \rightarrow \langle M', t'_1 ; t_2 \rangle} \quad [E\text{-SEQ-L}]$$

$$\frac{}{\langle M, \text{null}; t_2 \rangle \rightarrow \langle M, t_2 \rangle} \quad [E\text{-SEQ-R}]$$

先讲 [E-ALLOC-VAL]。当 ~~遇到~~ 拿到程序 ^{解释器} alloc v 时，它会立即辟出一块新的内存单元存放值 v ，并返回指针 l 。这里，我们把存储器 M 视作一张由地址到值的映射表：

location	value
l_1	v_1
l_2	v_2
\vdots	\vdots
l_n	v_n
// 暂未使用 //	

而 $M[l \mapsto v]$ 的意思即把地址 l 映到 v 。因为 l 原来不在 M 中，故这相当于为 M 新增了一个条目。

remark. 为了使单步运行结果唯一，^{确定} 我们可限定只能取 M 中最靠前的单元。

再讲 [E-ASSIGN]。当解释器拿到程序 $?l := v$ 时，它会尝试把 l 所指的存储单元

元改动力为 v ，不过，为防非法访问，前 ^{内容} 提 ~~是~~ M 中的确开辟过这块空间。如果没有，则程序就此卡住。[E-RETRIEVE] 也是一样的。

余下的规则均不涉及存储器的读写，因此， $M \rightarrow M'$ 的转移全是从子过程继承下来的。

remark. 为什么 [E-ASSIGN] 的执行结果是 null 呢？这是因为，「 $?l := v$ 」~~是~~ 目的是「改变存储器」这一副作用，人们并不在乎其结果。该语句与 [E-SEQ-R] 放在一起看，你就会明白顺序执行的 ~~含义~~。

有了单步执行的语义，类型推导规则就不难书写了。由于我们的语言不允許用户手动操作地址，所以，程序员所取得的地址只有一个源头：他们自己

因而类型推导关系必须涉及M中的内容。

通过 alloc 申请得来。于是，在程序运行以前存储器上有什么内容，程序都是无法读或写的。那么，开始运行程序的时候，存储器是空亦或非空，是完全无所谓；程序本身的类型，也完全不依赖于存储器里的内容。因此，类型推导无需考虑M。

经过几章的训练，你或许已感觉到类型系统实际上就是个弱化了运行系统。~~规则~~ T规则，是把若干相关的E规则整合后得到的。T规则排除了单步运行的琐碎细节，直接一眼望穿结果。

def 类型推导^{关系}~~规则~~ \vdash . (原有规则省略)

$$\frac{\Gamma \vdash t:T}{\Gamma \vdash (\text{alloc } t):T\text{Ptr}} \quad [T\text{-ALLOC}] \quad \frac{\Gamma \vdash t:T\text{Ptr}}{\Gamma \vdash ?t:T} \quad [T\text{-RETRIEVE}]$$

$$\frac{\Gamma \vdash t_1:T\text{Ptr} \quad \Gamma \vdash t_2:T}{\Gamma \vdash (?t_1 := t_2):\text{Null}} \quad [T\text{-ASSIGN}]$$

$$\frac{\Gamma \vdash t_1:\text{Null} \quad \Gamma \vdash t_2:T}{\Gamma \vdash (t_1; t_2):T} \quad [T\text{-SEQ}]$$

→ 保证内存单元中数据类型不变

但当我们考察类型安全性的时候，「一眼望穿」的缺陷就体现出来了。须知，类型安全性的两大定理 (Preservation & Progress) 讲述的都是与单步运行相关的性质：

remark. 但若我们考虑的是诸如 C/C++ 这种能掌控硬件、读取任意地址数据的语言时，情况就不同了。这时候，存储器上原有的数据的确能被访问、修改，

- 1° Preservation 讲的是，类型为 T 的程序在单步运行后，类型保持为 T
- 2° Progress 讲的是，一个有类型的程序，在化为值以前决不卡住，总能单步运行下去。

那么好, 请看以下程序:

```
let p = alloc 123 in | M0  
  ?p := ?p + 2
```

根据前面定义的类型规则, 易推导出其类型为

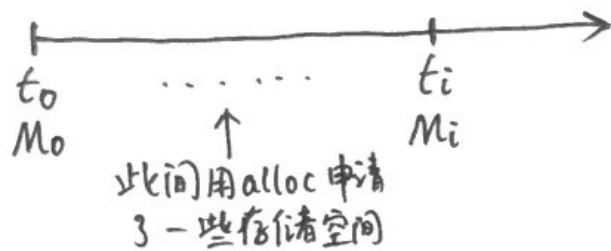
Null。运行一步, 得

```
→ let p = l in | M0 ∪ {l ↦ 1}  
  ?p := ?p + 2 | (或写成 M0[l ↦ 1])
```

这下子麻烦了。根据 Preservation 的要求, 程序应当保持类型为 Null, 但是, 根据前面定义的类型规则, 却推不出当前程序的类型。这么一来, 系统岂不是就不安全了?

事实上并非如此。如果我们把 M 也考虑进来, 全面地分析一下, 原本应能推出类型为 Null 的。只不过, 前面的类型规则主动地忽略掉了 M , 才无法证明类型安全性。

画一条时间轴以助理解:



最开始的时候, t_0 手中不握有 M_0 中的地址, 因而如从前所述, M_0 中的内容与 t_0 的类型无瓜葛, 可忽略之。

待程序运行了一阵, 申请了一些存储空间, 来到 $\langle M_i, t_i \rangle$ 时, 事情就不同了。 t_i 手中已握有 M_i 中的(部分)地址, 因此, M_i 中的内容会影响到 t_i 的类型。

经过这一轮分析, 我们明确: 前面定义的类型推导规则仅在一开始适用, 待程序运行起来后就不够全面了。由于类型安全性讨论的是单步运行前后的关系, 所以为了证明安全性,

必须扩展类型规则, 把 M 也囊括进来。

怎么囊括法呢? 其实上一个例子已能给我们诸多启发: 既然 l 的类型与 M 相关, 那麽不妨建立一个「类型仓库」 Σ , 专门存放 M 中各存储单元的类型, 比如 $\Sigma(l) = \text{Int}$ 。

M :

location	value
l_1	v_1
\vdots	\vdots
l_n	v_n

Σ :

location	type
l_1	type of v_1
\vdots	\vdots
l_n	type of v_n

然后在类型推导时, 可直接取用 Σ 中的信息。很自然地, 类型推导关系须由原先的三元关系 $\Gamma \vdash t:T$ 晋升为四元关系 $\Gamma; \Sigma \vdash t:T$ 。

def 类型推导关系 ~~扩展版~~ (扩展版)

判断形式: $\Gamma; \Sigma \vdash t:T$

判断规则: $\star \frac{l \in \text{dom} \Sigma \quad \Sigma(l) = T}{\Gamma; \Sigma \vdash l: T \text{Ptr}} \text{ [T-DIRECT]}$

$\frac{\Gamma; \Sigma \vdash t:T}{\Gamma; \Sigma \vdash (\text{alloc } t): T \text{Ptr}} \text{ [T-ALLOC]}$

$\frac{\Gamma; \Sigma \vdash t:T \text{Ptr}}{\Gamma; \Sigma \vdash ?t:T} \text{ [T-RETRIEVE]}$

$\frac{\Gamma; \Sigma \vdash t_1: T \text{Ptr} \quad \Gamma; \Sigma \vdash t_2:T}{\Gamma; \Sigma \vdash (?t_1 := t_2): \text{Null}} \text{ [T-ASSIGN]}$

$\frac{\Gamma; \Sigma \vdash t_1: T \blacktriangleright T' \quad \Gamma; \Sigma \vdash t_2:T}{\Gamma; \Sigma \vdash (t_1 t_2): T'} \text{ [T-APPLY]}$

$\frac{\Gamma \cup \{x:T\}; \Sigma \vdash t:T'}{\Gamma; \Sigma \vdash (\lambda x:T. t): T \blacktriangleright T'} \text{ [T-FUNCTION]}$

$\frac{\Gamma; \Sigma \vdash t_1:T \quad \Gamma \cup \{x:T\}; \Sigma \vdash t_2:T'}{\Gamma; \Sigma \vdash (\text{let } x=t_1 \text{ in } t_2): T'} \text{ [T-LET]}$

$\frac{\Gamma; \Sigma \vdash t_1: \text{Null} \quad \Gamma; \Sigma \vdash t_2:T}{\Gamma; \Sigma \vdash (t_1; t_2): T} \text{ [T-SEQ]}$

说实话, 除了第一条规则, Σ 就是条鸡肋, ~~安插进~~ 安插进原有规则, 却生硬地形同无物。 ~~第一条规则~~ 第一条规则: 因此我们只讲

手中拿到地址 l , 我们首先确认 l 地址在 Σ 中的确有记录, 接下去再取出 l 中值的类型 $\Sigma(l) = T$, 取

后, 断言 l 的类型是 T Ptr, 因为 l 指向了一个存有 T 型值的存储单元。

l is a pointer to type- T value.
v has type T

类型推导关系弄明白了, 你接下去要问: 怎样保证 Σ 与 M 的一致性呢? 或者说: 怎样约束 Σ 的确正确地反映了 M 中各单元的类型呢? 下面定义即为约束:

def Σ 与 M 的一致性.

I 是假设集.

设 M 是存储器, 而 Σ 是类型仓库。如果 $\text{dom } M = \text{dom } \Sigma$, 而且 $\forall l \in \text{dom } M$ 均有 $I; \Sigma \vdash M(l) : \Sigma(l)$, 则称 Σ 与 M 在 I 意义下一致, 记作 $\Sigma \approx^I M$ 。

M

location	value
l_1	$v_1 = M(l_1)$
l_2	$v_2 = M(l_2)$
\vdots	\vdots
l_n	$v_n = M(l_n)$

$\approx^I \Sigma$

location	type
l_1	$T_1 = \Sigma(l_1) = \text{type of } v_1$
l_2	$T_2 = \Sigma(l_2) = \text{type of } v_2$
\vdots	\vdots
l_n	$T_n = \Sigma(l_n) = \text{type of } v_n$

e.g. 1 $\forall I,$

$M \approx^I \Sigma$

l_1	134
l_2	True
l_3	$\lambda x: \text{Int}. x+1$

l_1	Int
l_2	Bool
l_3	Int \triangleright Int

e.g. 2

$M \not\approx^I \Sigma$

l_1	134
-------	-----

l_2	Int
-------	-----

e.g. 3 $I = \{y: \text{Int}, f: \text{Int} \triangleright \text{Bool}\}$

$M \approx^I \Sigma$

l_1	$\lambda x: \text{Int}. y$
l_2	f

l_1	Int \triangleright Int
l_2	Int \triangleright Bool

e.g. 4 $I = \emptyset$

$M \approx^I \Sigma$

l_1	$\lambda x: \text{Int}. (?l_2) 0$
l_2	$\lambda x: \text{Int}. (?l_1) 0$

l_1	Int \triangleright Int
l_2	Int \triangleright Int

$\approx^I \Sigma'$

l_1	Int \triangleright Bool
l_2	Int \triangleright Bool

末尾一例最有趣。此例的 M 中存在着「循环引用」，因此，单看 M ~~无法~~ 弄清其中值的类型，惟有 Σ 为 ^{前提} 才可推出类型。
 Σ 不同，^则 类型不同；~~但~~ 有多个 Σ 与 M 一致。

可以说，在此种情形下， Σ 与 M 中值的类型是相互耦合的。

写程序
problem 请你想个办法，生成 e.g. 4 中 M 的构型。写好以后，单步运行之直至结束以验证之。虽然我们暂未提及 Σ 应当如何一步步地变化，你认为它是怎样改变的？

Theorem 1 (Preservation)

设 t 是一个程序， Γ 是假设集。若

- (1) $\Sigma \vDash M$ (类型仓库与存储器一致)
- (2) $\Gamma; \Sigma \vdash t: T$ (程序具有类型)
- (3) $\langle M, t \rangle \rightarrow \langle M', t' \rangle$ (程序可单步运行)

则 $\exists \Sigma'$:

- (1) $\Sigma' \vDash M'$ (新的类型仓库与运行后的存储器一致)
- (2) $\Gamma; \Sigma' \vdash t': T$ (程序保有类型 T)

remark.

看起来繁琐，说起来简单。 t 一开始具有类型 T 。运行一步后， M 变为 M' ， t 变为 t' 。我们把 Σ 「依样子」^{更新} 成 Σ' ，则可推出 t' 保有类型 T 。
 (以兼顾 M')

~~M 是唯一的，所以 Σ 也是唯一的~~

定理本可以加强为： \exists 唯一的 $\Sigma' \vDash M'$
 (1) $\Sigma' \vDash M'$ (2) $\Gamma; \Sigma' \vdash t': T$ ，
 用以刻画 Σ 连贯、确定性的变化，从而把 e.g. 4 中的不确定性排除掉。可是，这样证明起来就冗长了些。请在阅读下面证明以后，思考如何证明加强版。

proof. 关于 \rightarrow 作归纳。

[E-ALLOC, E-RETRIEVE, E-ASSIGN-L, E-ASSIGN-R, E-APPLY-L, E-APPLY-R, E-LET-L, E-SEQ-L, E-SEQ-R]
 这些情形套路一致，不值一提。

[E-ALLOC-VAL]

已知 (1) $\Sigma \approx M$

(2) $\Gamma; \Sigma \vdash (\text{alloc } v) : T$

(3) $\langle M, \text{alloc } v \rangle \rightarrow \langle M[l \mapsto v], l \rangle \quad (l \notin \text{dom } M)$

结合(2)和所有类型规则, 立即可知:

(4) T 必须为某种指针型, 即 $T = T_0 \text{Ptr}$

(5) $\Gamma; \Sigma \vdash v : T_0$

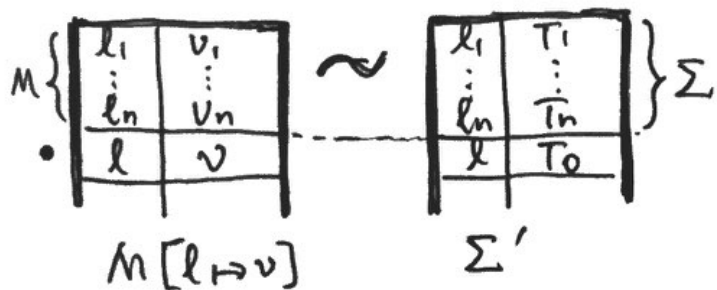
我们构造 $\Sigma' = \Sigma \cup \{l : T_0\}$

那么自然, ~~...~~

$\Gamma; \Sigma' \vdash M[l \mapsto v](l) : \Sigma'(l)$

又因为 Σ' 别的部分与 ~~...~~ 保持一致, 所以总

起来说 $\Sigma' \approx M[l \mapsto v]$



而根据 [T-DIRECT], 显然有

$\Gamma; \Sigma' \vdash l : T_0 \text{Ptr}$, 即 $\Gamma; \Sigma' \vdash l : T$.

[E-RETRIEVE-VAL]

已知 (1) $\Sigma \approx M$

(2) $\Gamma; \Sigma \vdash (?l) : T$

(3) $\langle M, ?l \rangle \rightarrow \langle M, v \rangle \quad (l \in \text{dom } M, v = M(l))$

结合(2)和所有类型规则, 可知

(4) $\Gamma; \Sigma \vdash l = T \text{Ptr}$

~~...~~

\Rightarrow (5) ~~...~~ $\Sigma(l) = T$

又由于(1), 所以

(6) $\Gamma; \Sigma \vdash v : \Sigma(l)$

即 $\Gamma; \Sigma \vdash v : T$

是故, 取 $\Sigma' := \Sigma$ 即可。

[E-ASSIGN]

已知 (1) $\Sigma \approx M$

(2) $\Gamma; \Sigma \vdash (?l := v) : T$

(3) $\langle M, ?l := v \rangle \rightarrow \langle M[l \mapsto v], \text{null} \rangle$

由类型规则知, T 只能为 Null.

又因为 $\Gamma; \Sigma \vdash \text{null} : \text{Null}$

故 $\Gamma; \Sigma \vdash \text{null} : T$

另外, 类型规则要求 $\Gamma; \Sigma \vdash l : T_0 \text{Ptr}$

且 (5) $\Gamma; \Sigma \vdash v : T_0$

由(4)知, (6) $\Sigma(l) = T_0$

由(5)知, (7) $\Gamma; \Sigma \vdash M[l \mapsto v](l) : T_0$

由(6)(7)知⁽⁸⁾ $\Gamma; \Sigma \vdash M[l \mapsto v](l) : \Sigma(l)$

从而 $\Sigma \text{ 是 } M[l \mapsto v]$.

[E-APPLY, E-LET]

这两条与从前相似, 均基于替换引理 (Substitution Lemma), 此处略。 ■

Theorem 2 (Progress)

设程序 t 通过类型检查 (即 $\emptyset; \Sigma \vdash t : T$)

又设 $\Sigma \text{ 是 } M$, 那么 t 要么是值, 要么能继续单步运行 (即 $\exists t', m'$ 使 $\langle M, t \rangle \rightarrow \langle M', t' \rangle$)

proof. 关于 \vdash 作用归纳即可。 ■

两个定理相互观照, 立即得到

Theorem 3

设 ~~程序 t~~ 程序 t 通过了类型检查, 具备类型 T , 那么它在化为值以前不会卡住, 而且全程均具有类型 T 。

(“全程具有类型 T ”的确切说法:

$\langle M, t \rangle \rightarrow \langle M_1, t_1 \rangle \rightarrow \dots \langle M_n, t_n \rangle$,

$\forall i=1, \dots, n$ 有, $\exists \Sigma_i \text{ 是 } M_i$ 使

$\Sigma_i \vdash t_i : T$)

作为本章的画龙点睛之笔, 我们用一幅图点明 Σ 与 Γ 的功用和区别。

